

File 347:JAPIO Oct 1976-2002/Apr(Updated 020805)

(c) 2002 JPO & JAPIO

*File 347: JAPIO data problems with year 2000 records are now fixed.
Alerts have been run. See HELP NEWS 347 for details.

1/5/2

DIALOG(R)File 347:JAPIO

(c) 2002 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

04789051 **Image available**

SADDLE RIDING TYPE PLAYING VEHICLE

PUB. NO.: 07-081651 [JP 7081651 A]

PUBLISHED: March 28, 1995 (19950328)

INVENTOR(s): ODA KOJI

MAKIHARA KENJI

UEDA KATSUYA

MORI KENICHIRO

ITO TOMOHIKO

FUJII TAKANORI

APPLICANT(s): HONDA MOTOR CO LTD [000532] (A Japanese Company or Corporation), JP (Japan)

APPL. NO.: 05-230436 [JP 93230436]

FILED: September 16, 1993 (19930916)

INTL CLASS: [6] B62K-021/00

JAPIO CLASS: 26.2 (TRANSPORTATION -- Motor Vehicles)

ABSTRACT

PURPOSE: To sense a specific maneuvering feeling bodily by arranging a sub-frame in a main frame shape so as to swing freely, enabling a rider to get on the sub-frame, and steering either one of a front wheel and a rear wheel by interlocking with swinging of the sub-frame.

CONSTITUTION: A swinging shaft 21 lengthwise in the advance direction is held by a front part of a main-frame 2 on which a rear wheel 24 and a front wheel 23 rotated by an engine 22 are arranged so as to swing freely, and a sub-frame 3 is installed on this swinging shaft 21. A steering handle 31 is installed on this sub-frame 3, and a seat 32 on which a rider is seated and a step 33 on which feet are placed are arranged, and a pair of left and right springs 34 are interposed between both frames 2 and 3, and the sub-frame 3 is energized in a neutral position, and a damper 35 is interposed between both frames 2 and 3 through respective ball joints 35a and 35b. A potentiometer 36 to detect the rotating angle is installed on the lower end of the handle 31, and a rear wheel steering mechanism is controlled according to the output.

(19) 日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11) 特許出願公開番号

特開平7-81651

(43) 公開日 平成7年(1995)3月28日

(51) Int.Cl.⁴

B 6 2 K 21/00

識別記号

庁内整理番号

7331-3D

P 1

技術分野箇所

審査請求 未請求 請求項の数 1 O L (全 4 頁)

(21) 出願番号 特願平5-230436
(22) 出願日 平成5年(1993)9月16日

(71) 出願人 000005386
本田技研工業株式会社
東京都港区南青山二丁目1番1号
(72) 発明者 小田 登治
埼玉県狭山市新狭山1丁目10番地1 ホン
ダエンジニアリング株式会社内
(72) 発明者 牧原 賢治
埼玉県狭山市新狭山1丁目10番地1 ホン
ダエンジニアリング株式会社内
(72) 発明者 植田 勝也
埼玉県狭山市新狭山1丁目10番地1 ホン
ダエンジニアリング株式会社内
(74) 代理人 弁理士 北村 欣一 (外2名)

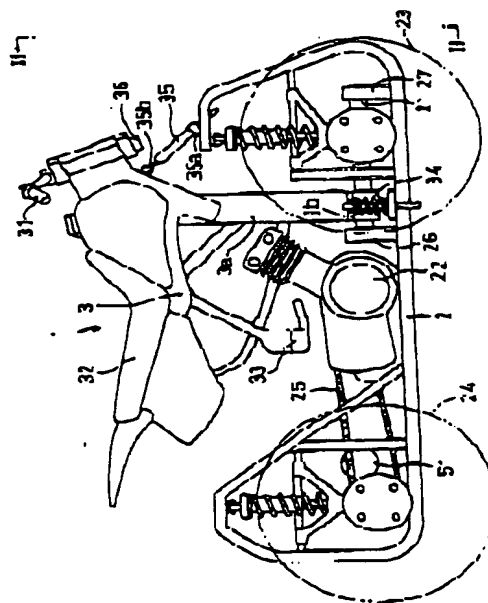
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 鞍乗型遊戯車両

(57) 【要約】

【構成】 鞍乗型遊戯車両1のメインフレーム2に前輪23と後輪24とを共に操舵自在に懸架すると共に、揺動軸21を進行方向長手に取り付けた。そして、乗員が着座するサブフレーム3を該揺動軸21に取り付け、サブフレーム3をメインフレーム2に対して乗員の体重移動により揺動自在とすると共に、該サブフレーム3の揺動に連動して前輪23が操舵されるようにし、更にサブフレーム3のハンドル31を回動操作すると後輪24が操舵されるようにした。

【効果】 従来の騎乗型遊戯車両では味わえない種々の操縦感を体験することができ、鞍乗型車両の遊戯用としての利用価値が高まる。



BEST AVAILABLE COPY

【特許請求の範囲】

【請求項1】 3輪以上の車輪を備えた鞍乗型遊戯車両であって、前輪及び後輪を操舵自在に懸架するメインフレームに進行方向長手の揺動軸を設け、乗員が搭乗するサブフレームを該揺動軸に保持させ、該サブフレームを乗員の体重移動によりメインフレームの横方向に揺動自在とすると共に、該サブフレームにハンドルを回動自在に取り付け、該ハンドルの回動に連動して前輪及び後輪の何れか一方の車輪の操舵を行ない、サブフレームの揺動に連動して他方の車輪の操舵を行なうようにしたことを特徴とする鞍乗型遊戯車両。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【産業上の利用分野】 本発明は、3輪以上の車輪を備えた鞍乗型遊戯車両に関する。

【0002】

【従来の技術】 従来、安定性を高めるために車輪を3輪以上にした鞍乗型車両が知られており、そのものでは、一般に前輪及び後輪のうち、前輪のみを操舵自在にメインフレームに取り付けると共に、該メインフレームにシートを固定し、同じくメインフレームに回動自在に取り付けられたハンドルを回動操作して前輪を操舵し、操舵を行なうように構成されている。

【0003】

【発明が解決しようとする課題】 上記従来の鞍乗型遊戯車両はシートがメインフレームに固定されており、若干の体重移動を伴うものの、主にハンドルの操作のみで操舵を行なうため、操舵感覚が自動車に近いものとなり遊戯用として種々の運転感覚を楽しむためには操舵機能が不足している。一方、同じくレジャー用として広く利用されている2輪車の場合には、ハンドル操作のほかに乗員の体重移動も同時に大きなウエイトを占め、このため乗員は種々の運転感覚を楽しむことができる。これに対し鞍乗型遊戯車両の場合には上記のごとくハンドル操作のみによって走行を行なうため2輪車に比べて運転感覚の多様性に乏しく、遊戯性が低いという問題がある。

【0004】 そこで本発明は、ハンドルによる操舵に加えて乗員の体重移動による操舵も行ない得られるようにして種々の運転感覚を楽しむことができるようにした鞍乗型遊戯車両を提供することを目的とする。

【0005】

【課題を解決するための手段】 上記目的を達成するために本発明は、3輪以上の車輪を備えた鞍乗型遊戯車両であって、前輪及び後輪を操舵自在に懸架するメインフレームに進行方向長手の揺動軸を設け、乗員が搭乗するサブフレームを該揺動軸に保持させ、該サブフレームを乗員の体重移動によりメインフレームの横方向に揺動自在とすると共に、該サブフレームにハンドルを回動自在に取り付け、該ハンドルの回動に連動して前輪及び後輪の

何れか一方の車輪の操舵を行ない、サブフレームの揺動に連動して他方の車輪の操舵を行なうようにしたことを特徴とする。

【0006】

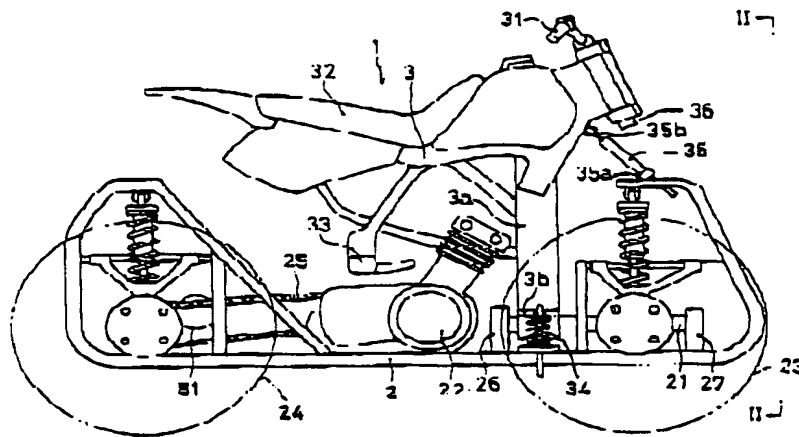
【作用】 本発明によれば、メインフレーム上にサブフレームを揺動自在に設け、該サブフレームに乗員を搭乗させるようにし、このサブフレームの揺動に連動して前輪及び後輪のいずれか一方を操舵させることにより、乗員の体重移動によりサブフレームが揺動し操舵が行なわれる。そして、更にハンドル操作により他方の車輪の操舵を行なうことにより従来の鞍乗型遊戯車両では味わうことのできなかった操舵感覚を体感し得るようにした。

【0007】

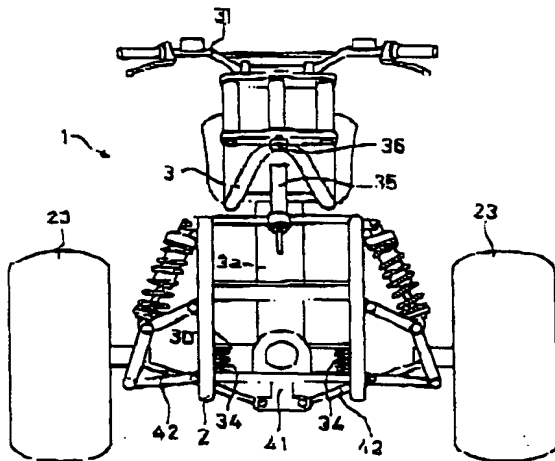
【実施例】 図1及び図2を参照して、1は本発明に係る鞍乗型遊戯車両であり、メインフレーム2とサブフレーム3とを有している。該サブフレーム3はメインフレーム2に揺動自在に保持された進行方向長手の揺動軸21に固定されており、メインフレーム2にはその他、エンジン22が取り付けられ、更に前輪23及び後輪24が操舵自在に懸架されている。本鞍乗型遊戯車両1は後輪駆動方式を採用しており、エンジン22はチェーン25を介して図示しないデフレンシャル装置に動力を伝達する。そして左右の後輪24は該デフレンシャル装置に対して等速ジョイントを介して連結されており、操舵されてもエンジン22からの駆動力が伝達されるように構成されている。一方、サブフレーム3にはハンドル31が回動自在に保持されると共に、乗員が搭乗するシート32と足を垂せるステップ33とが設けられている。尚、このステップ33は主にコーナリングを行なう際に足を乗せるためのものであり、直進時にはメインフレーム2に別途設けたステップに足を乗せサブフレーム3が傾かないようにしている。ところで、該サブフレーム3はメインフレーム2との間に介設された左右1対のスプリング34により中立位置に付勢されるようにした。但し該スプリング34のばね定数を余り大きくするとサブフレーム3を倒しにくくなるのである程度以上に強いものを使用できないが、それではサブフレーム3への中立位置への復元力が不足しサブフレーム3が加速しながら傾くという不具合が生じる。そこで、メインフレーム2とサブフレーム3との間に各々ボールジョイント35a・35bを介してダンパ35を架設し、サブフレーム3が所定角度以上傾いても、加速することなく一定の速度で傾くようにした。尚、ハンドル31の下端には該ハンドル31の回動角度を検知するポテンショメータ36を取り付けた。

【0008】 本実施例では、サブフレーム3の揺動に連動して前輪23が操舵され、ハンドル31の回動操作により後輪24が操舵される。前輪23を操舵するための構成は図3に示すものであり、メインフレーム2に固定された前後1対の軸受26・27により揺動自在に保持

【図1】



【図2】



BEST AVAILABLE COPY

フロントページの続き

(72)発明者 森 健一郎
埼玉県狭山市新狭山1丁目10番地1 ホン
ダエンジニアリング株式会社内

(72)発明者 伊藤 友彦
埼玉県狭山市新狭山1丁目10番地1 ホン
ダエンジニアリング株式会社内

(72)発明者 藤井 孝則
埼玉県狭山市新狭山1丁目10番地1 ホン
ダエンジニアリング株式会社内